

# Diskrete Mathematik

Martin Avanzini   Arne Dür   Kurt Girstmair   Georg Moser

Fakultät für Mathematik, Informatik und Physik @ UIBK  
Sommersemester 2010



## Zusammenfassung der letzten LV

### Definition

NEA

ein **nichtdeterministischer endlicher Automat** besteht aus

- 1 einer endliche Menge  $Q$ , deren Elemente Zustände heißen
- 2 einer endliche Menge  $\Sigma$ , die Eingabealphabet heißt und deren Elemente Eingabezeichen genannt werden
- 3 einer Abbildung

$$\delta: Q \times \Sigma \rightarrow \mathcal{P}(Q)$$

die **Übergangsfunktion**

- 4 einem ausgezeichneten Zustand  $q_0$ ; der Startzustand
- 5 einer Teilmenge  $F \subseteq Q$ ; die akzeptierenden Zustände

# Erweiterte Übergangsfunktion

$\delta$  die Übergangsfunktion eines NEA  $N = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$

## Definition

 $\hat{\delta}$ 

### 1 Basis

$$\hat{\delta}(p, \epsilon) := \{p\}$$

### 2 Schritt sei $x = ya$ ; setze

$$\hat{\delta}(p, ya) = \bigcup_{q \in \hat{\delta}(p, y)} \delta(q, a)$$

## Definition

 $L(N)$ 

die **Sprache** von NEA  $N = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ :

$$L(N) := \{x \mid \hat{\delta}(q_0, x) \cap F \neq \emptyset\}$$

# Teilmengekonstruktion

sei  $N = (Q_N, \Sigma, \delta_N, q_0, F_N)$

konstruiere deterministische Automaten  $D = (Q_D, \Sigma, \delta_D, \{q_0\}, F_D)$

Übrige Komponenten für  $D$ :

### 1 $Q_D$ ist die Menge aller Teilmengen von $Q_N$

### 2 Zur Berechnung von $\delta_D$ betrachten wir jede Teilmenge $S \subseteq Q_N$ und jedes $a \in \Sigma$ , wir definieren:

$$\delta_D(S, a) = \bigcup_{p \in S} \delta_N(p, a)$$

### 3 $F_D$ ist definiert als die Menge

$$\{S \subseteq Q_N \mid S \cap F_N \neq \emptyset\}$$

# Übersicht

Automaten, reguläre Sprachen und Grammatiken, (nicht)-deterministische endliche Automaten, **Teilmengenkonstruktion**, **Automaten mit  $\epsilon$ -Übergängen**, Umwandlung endlicher Automaten in reguläre Ausdrücke, Minimierung

Einführung in die Berechenbarkeitstheorie, Turing Maschinen, Äquivalente Formulierungen, Entscheidungsprobleme, Universelle Maschinen und Diagonalisierung,

Einführung in die Komplexitätstheorie, Laufzeitkomplexität, die Klassen P und NP, logarithmisch platzbeschränkte Reduktionen, Speicherplatzkomplexität

## Korrektheit der Teilmengenkonstruktion

### Satz

Sei  $D = (Q_D, \Sigma, \delta_D, \{q_0\}, F_D)$  der DEA, der mit der Teilmengenkonstruktion aus NEA  $N = (Q_N, \Sigma, \delta_N, q_0, F_N)$  konstruiert dann gilt  $L(D) = L(N)$

### Beweis

- wir beweisen mit Induktion über  $\ell(x)$ , für  $x \in \Sigma^*$  beliebig, dass

$$\widehat{\delta}_D(\{q_0\}, x) = \widehat{\delta}_N(q_0, x) \quad (1)$$

- daraus folgt die Behauptung Definition  $L(N), L(D)$

$$\begin{aligned} L(N) &= \{x \mid \widehat{\delta}_N(q_0, x) \cap F_N \neq \emptyset\} \\ &= \{x \mid \widehat{\delta}_D(\{q_0\}, x) \cap F_N \neq \emptyset\} \\ &= \{x \mid \widehat{\delta}_D(\{q_0\}, x) \in F_D\} = L(D). \end{aligned}$$

- nun zeigen wir (1)

Basis:

Definition  $\widehat{\delta}_D, \widehat{\delta}_N$ Sei  $\ell(x) = 0$ , dh.  $x = \epsilon$ . Dann

$$\widehat{\delta}_D(\{q_0\}, \epsilon) = \{q_0\} = \widehat{\delta}_N(q_0, \epsilon)$$

Schritt:

Sei  $x = ya$ . Nach Induktionshypothese gilt  $\widehat{\delta}_D(\{q_0\}, y) = \widehat{\delta}_N(q_0, y)$ Angenommen  $\widehat{\delta}_N(q_0, y) = \{p_1, \dots, p_k\}$ 

$$\widehat{\delta}_D(\{q_0\}, ya) = \delta_D(\widehat{\delta}_D(\{q_0\}, y), a)$$

Definition  $\widehat{\delta}_D$ 

$$= \delta_D(\widehat{\delta}_N(q_0, y), a)$$

Induktionshypothese

$$= \delta_D(\{p_1, \dots, p_k\}, a)$$

Annahme

$$= \bigcup_{i=1}^k \delta_N(p_i, a)$$

Definition  $\delta_D$ 

$$= \widehat{\delta}_N(q_0, ya)$$

Definition  $\widehat{\delta}_N$  ■

## Äquivalenz von NEA und DEA

Satz

Eine Sprache  $L$  wird **genau dann** von einem DEA akzeptiert, **wenn**  $L$  von einem NEA akzeptiert wird.

Beweis

- **Wenn:**

Dieser Teil des Satzes folgt aus der **Teilmengekonstruktion**

- **Nur-dann-wenn:**

wir schreiben den gegebenen DEA in einen NEA um

sei  $D = (Q, \Sigma, \delta_D, q_0, F)$

definiere  $N = (Q, \Sigma, \delta_N, q_0, F)$  mit

$$\text{Wenn } \delta_D(p, a) = q \text{ dann } \delta_N(p, a) = \{q\}$$

# Fangzustand

## Beobachtung

- sei  $N$  ein NEA mit  $|\delta_N(q, a)| \leq 1$  für alle  $q \in Q$  und alle  $a \in \Sigma$
- wir führen einen neuen Zustand  $f$ , den **Fangzustand** ein
- und erweitern die Übergangsfunktion

$$\delta'(q, a) := \begin{cases} \delta_N(q, a) & \text{falls } q \in Q \text{ und } |\delta_N(q, a)| = 1 \\ \{f\} & \text{falls } (q \in Q \text{ und } |\delta_N(q, a)| = 0) \text{ oder } q = f \end{cases}$$

- wir erhalten einen NEA  $N'$ , der dieselben Wörter wie  $N$  akzeptiert
- es ist leicht einzusehen, dass der NEA  $N'$  äquivalent zu einem DEA ist

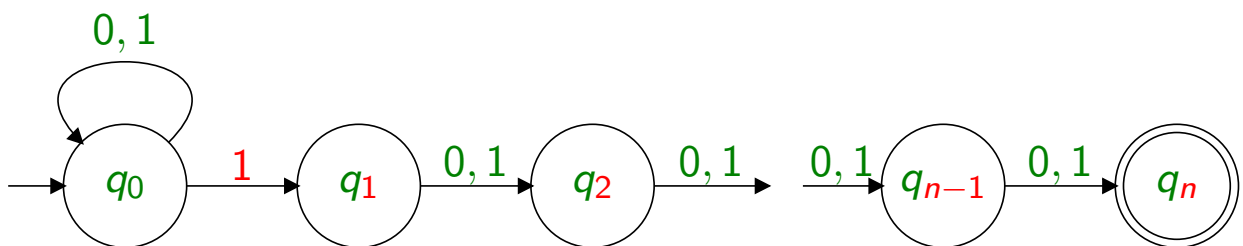
## Konvention

in der Folge werden Automaten mit höchstens einem Folgezustand als **deterministisch** bezeichnet

# Exponentieller Zuwachs

## Beispiel

betrachte den folgenden NEA  $N$ :



- $L(N) = \{x1y \mid \ell(y) = n - 1\}$
- Angenommen existiert DEA  $D$ , sodass  $L(D) = \{x1y \mid \ell(y) = n - 1\}$   
 $D$  muss sich die  $n$  letzten Symbole merken, bevor er akzeptieren kann
- dafür gibt es  $2^n$  Möglichkeiten  
 $D$  muss also zumindest  $2^n$  **Zustände** haben

## Frage

definiere einen endlichen Automaten der die Sprache  $L$  der Dezimalzahlen akzeptiert, etwa  $-0.7 \in L$  oder  $3.14159265 \in L$

## Lösung

$$L = L(\wedge [+ -] ? [ ( [ 0 - 9 ] * \backslash . [ 0 - 9 ] + ) ( [ 0 - 9 ] + \backslash . ) ] \$)$$

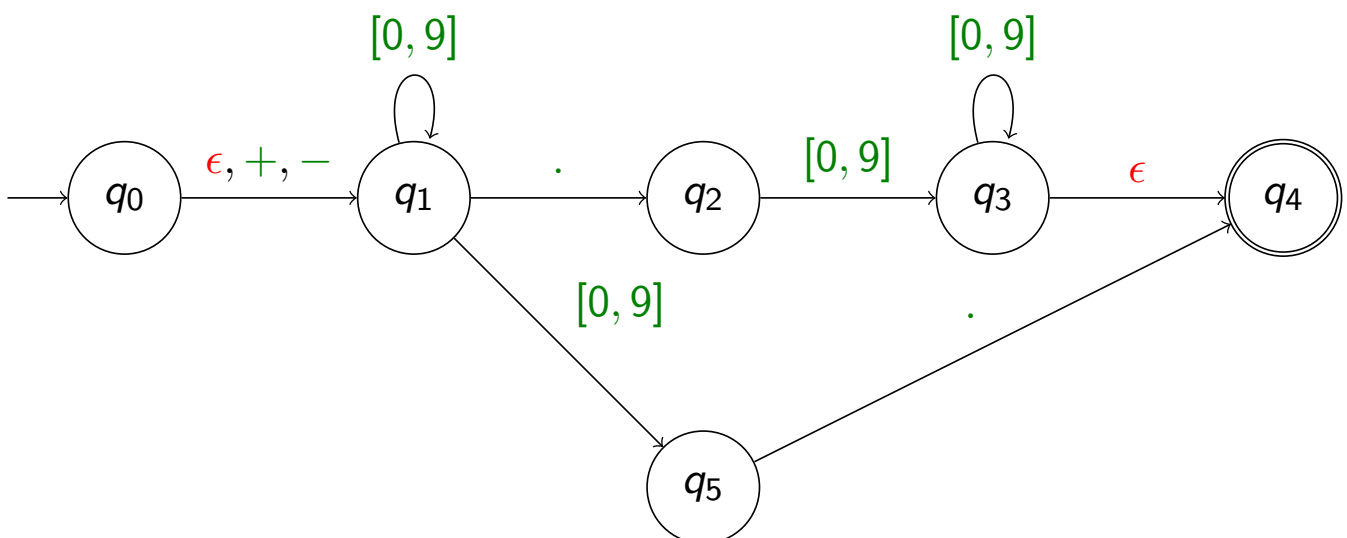
## Beispiel

reguläre Ausdrücke in Unix

.	bezeichnet jedes Zeichen
\s	steht für das Sonderzeichen s
^, \$	bezeichnen Zeilenanfang, bzw. Zeilenende
$[a_1 a_2 \cdots a_k]$	bezeichnet $(a_1 + a_2 \cdots + a_k)$
$[x - y]$	alle ASCII Zeichen zwischen x und y.
?	heißt "keines oder eines"
+	bezeichnet "eines oder mehrere"
*	bezeichnet Kleene Stern
$R\{n\}$	"genau n Kopien" von R

## Endliche Automaten mit Epsilon-Übergängen

## Alternative Lösung



# NEAs mit Epsilon-Übergängen

Ein  $\epsilon$ -NEA ist gegeben durch

- 1 eine endliche Menge  $Q$ , deren Elemente **Zustände** heißen,
- 2 eine endliche Menge  $\Sigma$ , die **Eingabealphabet** heißt und deren Elemente **Eingabezeichen** genannt werden,
- 3 eine Abbildung

$$\delta: Q \times \Sigma \cup \{\epsilon\} \rightarrow \mathcal{P}(Q)$$

die **Übergangsfunktion** heißt und angibt, wie sich der Zustand des Automaten bei einer Eingabe ändern kann.

- 4 einen ausgezeichneten Zustand, der **Startzustand** genannt wird,
- 5 eine Teilmenge  $F \subseteq Q$ , deren Elemente **akzeptierende Zustände** genannt werden.

Um Verwechslungen auszuschließen, fordern wir dass  $\epsilon \notin \Sigma$

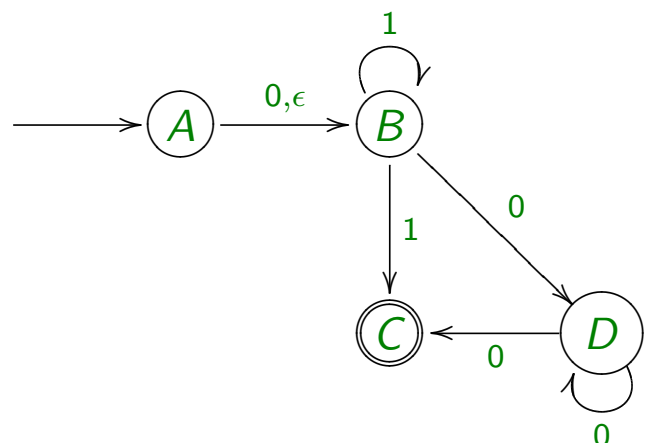
## Beispiel

Ein  $\epsilon$ -NEA  $E$  sei gegeben durch

$$\Sigma = \{0, 1\} \quad , \quad Q = \{A, B, C, D\} \quad , \quad q_0 = A \quad , \quad F = \{C\}$$

$\delta$  laut folgender Tabelle/Zustandsgraphen:

	0	1	$\epsilon$
A	{B}	$\emptyset$	{B}
B	{D}	{B, C}	$\emptyset$
C	$\emptyset$	$\emptyset$	$\emptyset$
D	{C, D}	$\emptyset$	$\emptyset$



# Epsilon-Hülle

## Definition

$\epsilon$ -Hülle

### 1 Basis

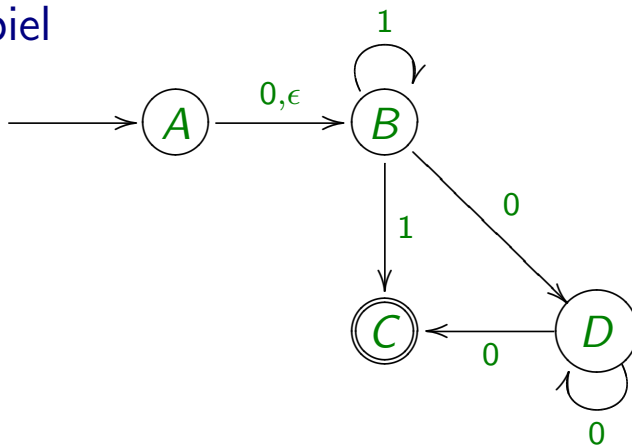
$$\{q\} \subseteq \epsilon\text{-Hülle}(q)$$

### 2 Schritt

wenn  $p \in \epsilon\text{-Hülle}(q)$  und  $\delta$  die Übergangsfunktion, dann

$$\delta(p, \epsilon) \subseteq \epsilon\text{-Hülle}(q)$$

## Beispiel



1 Basis:  $A \in \epsilon\text{-Hülle}(A)$

2 Schritt:  $B \in \epsilon\text{-Hülle}(A)$

also  $\epsilon\text{-Hülle}(A) = \{A, B\}$

## Alternative Definition

### Definition

Nachfolgersuche

Betrachte den (gerichteten) Zustandsgraphen des Automaten, setze  $S = \{q\}$  und betrachte nur die mit  $\epsilon$  markierten Kanten

der folgende Algorithmus markiert alle Zustände in  $\epsilon\text{-Hülle}(q)$ :

1 Markiere die Zustände in  $S$

2 Solange  $S \neq \emptyset$ , wiederhole:

- Wähle einen Zustand  $p$  aus  $S$  und entferne  $p$
- Bestimme alle unmarkierten Nachfolger von  $p$  die mit einer  $\epsilon$ -Kante erreichbar sind
- markiere diese und füge sie zu  $S$  hinzu

## Beispiel

betrachte  $\epsilon$ -NEA  $E$ :

$$\epsilon\text{-Hülle}(A) = \{A, B\}$$

$$\epsilon\text{-Hülle}(B) = \{B\}$$

$$\epsilon\text{-Hülle}(C) = \{C\}$$

$$\epsilon\text{-Hülle}(D) = \{D\}$$



Sei  $\delta$  die Übergangsfunktion eines  $\epsilon$ -NEA

## Definition

 $\hat{\delta}$ 

1 **Basis:**

$$\hat{\delta}(q, \epsilon) := \epsilon\text{-Hülle}(q)$$

2 **Schritt.** Sei  $x = ya$ . Angenommen  $\hat{\delta}(q, y) = \{p_1, \dots, p_k\}$  und

$$\bigcup_{i=1}^k \delta(p_i, a) = \{r_1, \dots, r_m\}$$

Dann setze

$$\hat{\delta}(q, ya) = \bigcup_{j=1}^m \epsilon\text{-Hülle}(r_j)$$

## Definition

 $L(E)$ 

die **Sprache** von  $\epsilon$ -NEA  $E = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ :

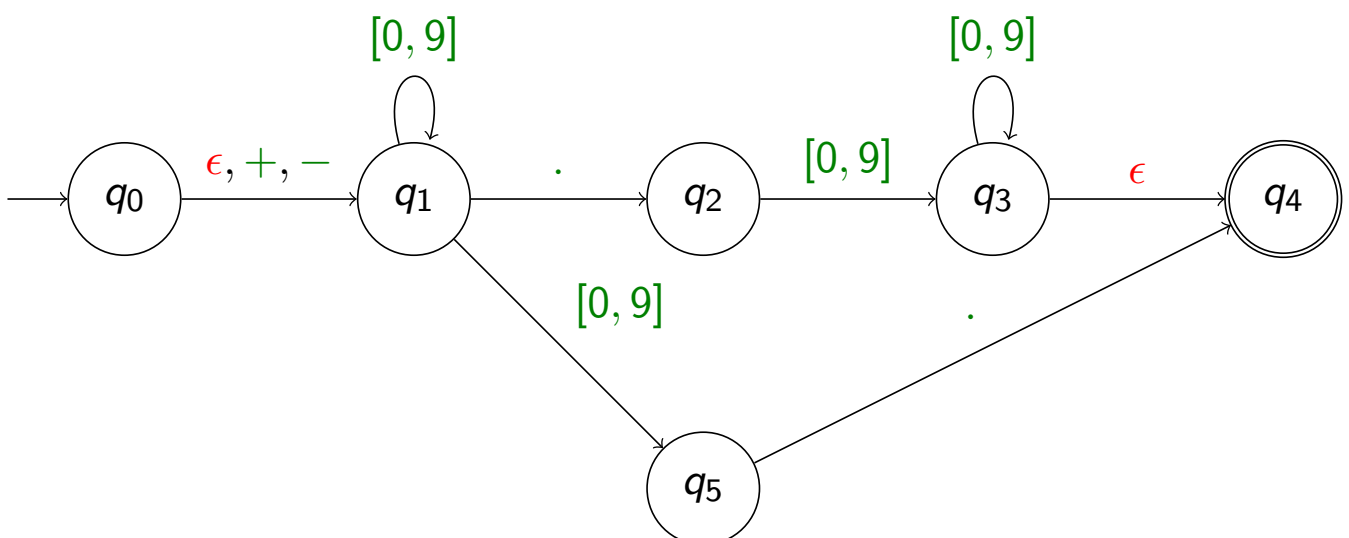
$$L(E) := \{x \mid \hat{\delta}(q_0, x) \cap F \neq \emptyset\}$$

## Beispiel (1)

Ein  $\epsilon$ -NEA  $A$  sei gegeben durch

$$\Sigma = \{0, 1, \dots, 9, +, -, \cdot\} \quad Q = \{q_0, q_1, q_2, q_3, q_4, q_5\} \quad F = \{q_4\}$$

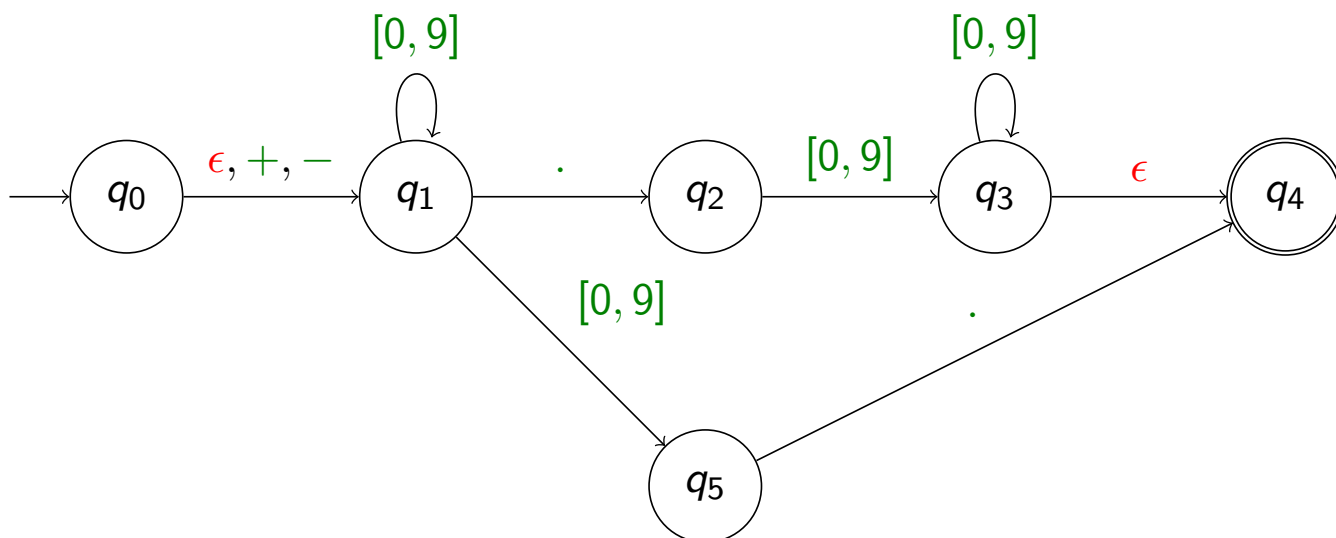
und  $\delta$  wie folgt definiert:



Sprache  $L(E) = L$ , also die gesuchte Sprache der Dezimalzahlen

## Beispiel (2)

betrachte den Automaten  $A$ :



$$\epsilon\text{-H\u00fclle}(q_0) = \{q_0, q_1\}$$

$$\epsilon\text{-H\u00fclle}(q_1) = \{q_1\}$$

$$\epsilon\text{-H\u00fclle}(q_2) = \{q_2\}$$

$$\epsilon\text{-H\u00fclle}(q_3) = \{q_3, q_4\}$$

$$\epsilon\text{-H\u00fclle}(q_4) = \{q_4\}$$

$$\epsilon\text{-H\u00fclle}(q_5) = \{q_5\}$$