

# Algorithmen und Datenstrukturen

## Übungszettel 6

Martin Avanzini <martin.avanzini@uibk.ac.at>  
Thomas Bauereiß <thomas.bauereiss@uibk.ac.at>  
Herbert Jordan <herbert@dps.uibk.ac.at>  
René Thiemann <rene.thiemann@uibk.ac.at>

3. Mai, zur Besprechung am 10. Mai

---

### Aufgabe 1) Splay-Bäume

1. Führe folgende Operationen auf einem anfangs leerem Splay-Baum aus:

E4,E7,E13,E15,E1,E4,L4,L15,E4,S12,S7

Hier bezeichnet E Einfügen (`put`), L Löschen (`remove`) und S Suchen (`get`).

2. In Splay-Bäumen ist die Suchbaumeigenschaft “links < Schlüssel < rechts” immer gewährleistet.
  - (a) Begründen Sie kurz, warum `splay(...)` die Suchbaumeigenschaft erhält.
  - (b) Begründen Sie, warum beim Einfügen die Suchbaumeigenschaft erhalten bleibt.

### Aufgabe 2) Hashing

1. Was wird als Kollision bezeichnet?
2. Erläutere die zwei grundlegenden Methoden zur Kollisionsauflösung.
3. Führe folgende Operationen auf einer anfangs leeren Hashtabelle der Größe 11 aus:

E0,E23,E4,E6,E8,E10,E12,E1,E3,L1,E5,E14

Hier bezeichnet  $E_k$  Einfügen mit Schlüssel  $k$  und  $L_k$  Löschen eines Elementes mit Schlüssel. Zur Kollisionsauflösung verwende jeweils

- (a) lineares Sondieren, und
  - (b) quadratisches Sondieren.
4. Vervollständige die diesem Zettel beiliegende Implementierung von Hashing mit offener Adressierung.

- (a) In der Vorlesung wurde eine unvollständige Version von `void put(K key, D data)` vorgestellt. Vervollständige diese Methode für den Fall `status[pos] == REMOVED`. Beachte dass `put(K key, D data)` mehrfaches Vorkommen gleicher Schlüssel ausschliessen muss.
- (b) Implementiere die Methode `void remove(K key)` zum Löschen von Elementen.